ГЛОССАРИЙ

Асимптота

Прямая называется асимптотой кривой, если расстояние от переменной точки М кривой до этой прямой при удалении точки М в бесконечность стремится к нулю.

Вектор

Вектор – это направленный отрезок.

Векторное произведение

Векторным произведением двух векторов \vec{a} и \vec{b} называется вектор \vec{c} такой, что:

- 1) длина вектора \vec{c} равна произведению длин векторов \vec{a} и \vec{b} на синус угла между ними.
- 2) вектор \vec{c} перпендикулярен вектору \vec{a} и вектору \vec{b} ,
- 3) векторы \vec{a} , \vec{b} и \vec{c} образуют правую тройку векторов.

Градиент функции

Градиентом функции u = u(x, y, z) в точке M называется вектор, координатами которого являются частные производные функции u = u(x, y, z) в точке M, т.е. $grad\ u = \{u'_x, u'_y, u'_z\}$.

Дифференциал

$$f(x_0 + \Delta x; y_0 + \Delta y) - f(x_0; y_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x_0; y_0) \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0; y_0) \Delta y\right) + \alpha(\Delta x; \Delta y) \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}$$

где $\alpha(\Delta x; \Delta y)$ величина, стремящаяся к 0 при приближении точки $(\Delta x; \Delta y)$ к точке (0;0). Первое слагаемое в приведённой формуле и есть дифференциал. Дифференциал функции обозначают df и коротко записывают так: df = f'(x)dx для функции одной переменной,

$$df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \dots$$
 для функции двух и более переменных. Последняя формула

называется также формулой полного дифференциала.

Дифференциальные уравнения первого порядка

Уравнение вида F(x, y, y') = 0, где x-независимая переменная; y-искомая функция; y'- ее производная, называется дифференциальным уравнением первого порядка.

Коллинеарные вектора

Вектора \vec{a} и \vec{b} называются коллинеарными, если они лежат на одной прямой или на параллельных прямых.

Компланарные вектора

Векторы \vec{a} , \vec{b} u \vec{c} называются компланарными, если они лежат в одной плоскости или в параллельных плоскостях.

Локальный максимум функции

Значение $f(x_0)$ называется локальным максимумом функции f(x) на (a,b), если существует окрестность $U(x_0)$ точки x_0 такая, что $U(x_0) \subset (a,b)$, и для всех $x \in U(x_0) \setminus \{x_0\}$ выполнено неравенство $f(x) < f(x_0)$.

Локальный минимум функции

Значение $f(x_0)$ называется локальным минимумом функции f(x) на (a,b), если существует окрестность $U(x_0)$ точки x_0 такая, что $U(x_0) \subset (a,b)$, и для всех $x \in U(x_0) \setminus \{x_0\}$ выполнено неравенство $f(x) > f(x_0)$.

Локальный экстремум функции

Максимум или минимум функции f(x) называется локальным экстремумом функции f(x) на (a,b).

Матрица

Mатрицей называется прямоугольная таблица чисел. Числа в этой таблице называются элементами матрицы. Если матрицу обозначают буквой A, то элемент матрицы стоящий в строке с номером i и столбце с номером j обычно обозначают a_{ij} . Например

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{33} \end{pmatrix}$$

Неопределённый интеграл

Неопределённым интегралом функции называется на интервале называется множество первообразных функции на этом интервале. Все эти первообразные отличаются друг от друга на постоянную величину. Например

$$\int x^2 dx = \frac{x^3}{3} + C$$
 на $(-\infty; +\infty)$ или $\int x^{-1} dx = \ln(-x) + C$ на $(-\infty; 0)$.

Определитель матрицы

Определитель матрицы это число поставленное в соответствие каждой матрице имеющей одинаковое число строк и столбцов. Для матриц второго и третьего порядка это число можно найти по формулам

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc, \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} = aei + bfg + cdh - afh - bdi - ceg$$

Первообразная

Функция, производная от которой равна данной функции в каждой точке интервала называется первообразной функции на интервале.

Производная

Производная функции в точке – это значение предела

$$f'(a) = \lim_{x \to a} \frac{f(a + \Delta x) - f(a)}{\Delta x}$$

Решение обыкновенного дифференциального уравнения

Решением обыкновенного дифференциального уравнения называется всякая функция $y = \phi(x)$, которая, будучи подставлена в это уравнение, обратит его в тождество.

Система

Совокупность объектов, обладающая свойством эмерджентности.

Скалярное произведение

Скалярным произведением двух ненулевых векторов a и b называется число $a \cdot b$, равное произведению длин этих векторов, помноженному на косинус угла ϕ между ними: $a \cdot b = |a| \cdot |b| \cos \phi$. По определению $a \cdot 0 = 0 \cdot a = 0$.

Смешанное произведение

Пусть a,b,c - векторы, а $a \times b$ - векторное произведение векторов a и b. Смешанным произведением векторов a,b,c называется число, равное скалярному произведению вектора $a \times b$ на вектор c. Обозначение: abc. Таким образом: $abc = (a \times b) \cdot c$.

Точка перегиба

Точка перегиба кривой называется такая ее точка, которая отделяет участок выпуклости от участка вогнутости.

Частная производная по х

Частная производная по x для функции двух переменных f(x,y) называется функция

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$

Частная производная по у

Частная производная по х для функции двух переменных f(x,y) называется функция

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = \lim_{\Delta y \to 0} \frac{f(x,y + \Delta y) - f(x,y)}{\Delta y}$$

Эмерджентность

Свойство системы, возникающее только при объединении всех объектов системы.